

SensAltion AHRS Rugged

KEBNI AHRS to jednostka inercjalna, wyposażona w zaawansowane oprogramowanie do Sensor Fusion oraz filtr Kalmana.

AHRS może być również używany jako pionowa jednostka odniesienia (VRU) do pomiaru położenia (przechyłu/pochylenia) w warunkach dynamicznych. Wbudowany filtr Kalmana stale szacuje i kompensuje błędy odchylenia czujnika i współczynnika skali w czasie rzeczywistym.



ODPORNOŚĆ
obudowa metalowa
IP67

PRECYZJA:
żyroskop
In-Run Bias stability
 $\leq 2^\circ/\text{h}$

KOMUNIKACJA:
konektor: Fisher Minimax
CAN / RS-232



wyróżniki

- kompaktowy AHRS w odpornej szczelnej obudowie
- żyroskopy klasy $< 2^\circ/\text{h}$

kluczowe zalety

- łatwy do integracji
- korzystny stosunek możliwości/ceny
- odporne metalowe złącze

zastosowania

- uniwersalne w stabilizacji