

## SPAN-E

SPAN-E1 to układ SPAN (Synchronous Position Attitude and Navigation) oparty na nowej generacji odbiorników GNSS firmy NovAtel (OEM7) oraz IMU MEMS firmy Epson.

Ścisła integracja GNSS i IMU INS pozwala na ciągłe pozycjonowanie ze stałą dokładnością RTK pomimo chwilowych zaników sygnału GNSS.



### wyróżniki

- nowa technologia: (OEM7)
- 16 GB pamięci wewnętrznej na obserwacje
- niska waga (ok. 500 gram)
- brak ograniczeń eksportowych
- wysoki stopień integracji (w jednej obudowie)

### kluczowe zalety

- OEM7: odbiór 555 kanałów GNSS
- OEM7: odbiór korekt L-Band 4 cm (globalnie)
- OEM7: algorytm wykrywania interferencji
- kompletny system nawigacyjny/pomiarowy
- dokładność nawet 1 cm dzięki RTK (4 cm z L-Band)
- zdolność do pracy przy chwilowym zaniku GPS
- łatwy w integracji (naśladuje odbiornik GPS NMEA)

### zastosowania

- systemy Mobile Mapping, LiDAR
- UAV, roboty lądowe
- krytyczne systemy nawigacyjne

### dane techniczne

waga: 510 g

dokładność autonomiczna: 1,5 m RMS

dokładność EGNOS: < 60 cm RMS

dokładność TerraStar-C: < 4 cm RMS

dokładność RTK: 1 cm + 1 ppm RMS

WiFi, USB, RS-232, RS-422, CAN, Ethernet

tempo pozycjonowania: 20 Hz (INS: 200 Hz)

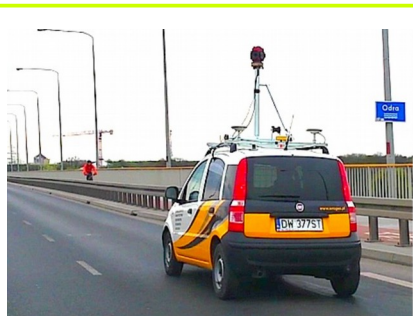
**dokładność po 10 sek. zaniku GNSS: 35 cm**

Gyro ang. random walk: 0.1 deg/√hr

opcja: pakiet do post-processingu Inertial Explorer



wewnętrzne EPSON IMU G320.



SPAN dla Mobile Mapping



*Optymalny do  
systemów LiDAR i  
Mobile Mapping*